

	From the INTERNATIONAL BUREAU
PCT	To:
NOTIFICATION OF ELECTION (PCT Rule 61.2)	Commissioner US Department of Commerce United States Patent and Trademark Office, PCT 2011 South Clark Place Room CP2/5C24 Arlinaton, VA 22202
Date of mailing (day/month/year)	ETATS-UNIS D'AMERIQUE
16 August 2001 (16.08.01)	in its capacity as elected Office
International application No.	Applicant's or agent's file reference
PCT/DE00/03194	R. 35582-1 Lo/Hx
International filing date (day/month/year)	Priority date (day/month/year)
14 September 2000 (14.09.00)	15 September 1999 (15.09.99)
Applicant	
SUTTER, Joerg et al	
1. The designated Office is hereby notified of its election made  X in the demand filed with the International Preliminary  27 March 2001  in a notice effecting later election filed with the International Preliminary  28. The election X was  was not  made before the expiration of 19 months from the priority of Rule 32.2(b).	r Examining Authority on: (27.03.01) lational Bureau on:
	Authorized officer

34, chemin des Colombettes 1211 Geneva 20, Switzerland Antonia Muller Facsimile No : (41-22) 740.14.35 Telephone No.: (41-22) 338.83.38 DE0003194

The International Bureau of WIPO

# PATENT COOPERATION TREAT

	From the INTERNATIONAL BUREAU	
PCT	То:	
NOTIFICATION OF THE RECORDING OF A CHANGE (PCT Rule 92bis.1 and Administrative Instructions, Section 422)	JECK, Anton Klingengasse 2 D-71665 Vaihingen/Enz ALLEMAGNE	
Date of mailing (day/month/year) 14 décembre 2001 (14.12.01)		
Applicant's or agent's file reference R. 35582-1 Lo/Hx	IMPORTANT NOTIFICATION	
International application No. PCT/DE00/03194	International filing date (day/month/year) 14 septembre 2000 (14.09.00)	
The following indications appeared on record concerning:     the applicant	K the agent the common representative	
Name and Address	State of Nationality State of Residence	е
JECK, Anton Klingengasse 2 D-71665 Vaihingen/Enz Germany	Telephone No.	
,	Facsimile No.	
	Teleprinter No.	
2. The International Bureau hereby notifies the applicant that the	ne following change has been recorded concerning:	
X the person X the name X the add		
Name and Address	State of Nationality State of Residence	е
	Telephone No.	
	Facsimile No.	
	Teleprinter No.	
Further observations, if necessary:     The common representative has appointed an agent to the common representative has a common representative has	gent.	
A copy of this notification has been sent to:      The international Premiminary Examining Authority	otner,	
	Authorized officer	
The International Bureau of WIPO 34, chemin des Colombettes 1211 Geneva 20. Switzerland	Dorothée MÜLHAUSEN	

Telephone No : (41-22) 338.83.38



### From the INTERNATIONAL BUREAU

## NOTIFICATION RELATING TO PRIORITY CLAIM

PCT

(PCT Rules 26bis.1 and 26bis.2 and Administrative Instructions, Sections 402 and 409)	ROBERT BOSCH GMBH Postfach 30 02 20 70442 Stuttgart ALLEMAGNE
Date of mailing (day/month/year) 29 November 2000 (29.11.00)	
Applicant's or agent's file reference R. 35582-1 Lo/Hx	IMPORTANT NOTIFICATION
International application No. PCT/DE00/03194	International filing date (day/month/year) 14 September 2000 (14.09.00)
Applicant	
ROBERT BOSCH GMBH et al	
The applicant is hereby notified of the following in respect of the	priority claim(s) made in the international application.
Correction of priority claim. In accordance with the applicate the following priority claim has been corrected to read as	ant's notice received on: , follows:
even though the indication of the number of the earlie even though the following indication in the priority cla in the priority document:	r application is missing. im is not the same as the corresponding indication appearing
Addition of priority claim. In accordance with the applicant the following priority claim has been added:  DE 09 September 1997.	t's notice received on: 17 October 2000 (17.10.00), per 2000 (09.09.00) 100 44 742.2
even though the indication of the number of the earlie	
	im is not the same as the corresponding indication appearing
3. As a result of the correction and/or addition of (a) priority of	claim(s) under items 1 and/or 2, the (earliest) priority date is:
The applicant's notice was received after the expiration The applicant's notice falled to correct the priority clair The applicant may, before the technical preparations for in	m so as to comply with the requirements of Rule 4.10.  ternational publication have been completed and subject to the  ish, together with the international application, information  PCT Applicant's Guide, Volume I, Annex B2(IB).
and the second s	

7, '	The state of the s	** 111 -	
Xj to the international s	searching Authority (where tr	ie international search rep	ort has not yet been a sued
X the designated Office	es (which have already been	notified of the receipt of ti	ne record copy)

The International Bureau of WIPO	Authorized officer	
34, chemin des Colombettes 1211 Geneva 20, Switzerland	Ellen Moyse	
Facsimile No. (41-22) 740.14.35	Telephone No. (41 22) 338.83.38	



## PCT

## INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

(Artikel 18 sowie Regeln 43 und 44 PCT)

Aktenzeichen des Anmelders oder Anwalts	WEITERES S	iehe Mitteilung über d	die Übermittlung des internationalen			
R. 35582-1 Lo/Hx	VORGEHEN  Recherchenberichts (Formblatt PCT/ISA/220) sowie, soweit zutreffend, nachstehender Punkt 5					
Internationales Aktenzeichen	Internationales Anmeldedatum (Frühestes) Prioritatsdatum (Tag/Mona					
PCT/DE 00/03194	(Tag/Monat/Jahr) 14/09/200	10	15/09/1999			
Anmelder	14/07/200		13/09/1999			
ROBERT BOSCH GMBH et al.						
Dieser internationale Recherchenbericht wurd Artikel 18 übermittelt. Eine Kopie wird dem Inte	e von der Internationalen R ernationalen Büro übermitte	echerchenbehorde e elt.	rstellt und wird dem Anmelder gemaß			
Dieser internationale Recherchenbericht umfal		Blätter.				
X Darüber hinaus liegt ihm jew	eils eine Kopie der in diese	m Bericht genannten	Unterlagen zum Stand der Technik bei.			
Grundlage des Berichts						
	notionala Dealesche e du		nationalen Anmeldung in der Sprache			
durchgeführt worden, in der sie einge	ereicht wurde, sofern unter	er Grundlage der inter diesem Punkt nichts	rnationalen Anmeldung in der Sprache anderes angegeben ist.			
Die Internationale Recherche Anmeldung (Regel 23.1 b)) d	ist auf der Grundlage eine lurchgeführt worden.	r bei der Behörde ein	gereichten Übersetzung der internationalen			
b. Hinsichtlich der in der internationalen	Anmeldung offenbarten N	ucleotid- und/oder	Aminosauresequenz ist die internationale			
necherche auf der Grundlage des Se	equenzprotokolis durchgefü	hrt worden, das				
in der internationalen Anmeldung in Schriftlicher Form enthalten ist.  zusammen mit der internationalen Anmeldung in computerlesbarer Form eingereicht worden ist.						
bei der Behörde nachträglich in schriftlicher Form eingereicht worden ist.						
	bei der Behörde nachträglich in computerlesbarer Form eingereicht worden ist.					
Die Erklärung, daß das nachträglich eingereichte schriftliche Sequenzprotokoll nicht über den Offenbarungsgehalt der internationalen Anmeldung im Anmeldezeitpunkt hinausgeht, wurde vorgelegt.						
Die Erklärung, daß die in computerlesbarer Form erfaßten Informationen dem schriftlichen Sequenzprotokoll entsprechen, wurde vorgelegt.						
Bestimmte Ansprüche habe	en sich als nicht recherch	ierbar erwiesen (sie	he Feld II.			
3 Mangelnde Einheitlichkeit d	ler Erfindung (siehe Feld I	1).				
Hinsichtlich der Bezeichnung der Erfind	ung					
wird der vom Anmelder einge						
wurde der Wortlaut von der B	ehorde wie folgt festgesetz	t:				
6 Hinsichtlich der Zusammenfassung						
	mit uer Zisammenfassund	221, . et i theriti i i e i . 2	MIL No. 2			
wie vom Anmelder vorgeschla			keine der Abb.			
F CONTRACTOR OF THE	Δ1		L.J. Series del Aco.			
Y						

#### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNG GENSTANDES DE 00/03194

IPK 7 H02P6/08 H02P6/06

Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

#### B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierter Mindestprutstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole.)

IPK 7 H02P

Becherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoft gehorende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der internationalen Becherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evil verwendete Suchbeonfte)

#### FPO-Internal

#### C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategone <sup>o</sup>	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr Anspruch Nr
Y	US 5 092 140 A (YAMAMOTO TAKAHARU ET AL) 3. März 1992 (1992-03-03) ZUsammenfassung Spalte 2, Zeile 13 - Zeile 36 Spalte 3, Zeile 57 - Zeile 60 Spalte 5, Zeile 32 - Zeile 54 Spalte 5, Zeile 62 - Zeile 65 Ansprüche 1-3	1-3,5
Y	Abbildungen 2.4.8  EP 0 886 057 A (BAYERISCHE MOTOREN WERKE AG) 23. Dezember 1998 (1998-12-23) Zusammenfassung Spalte 1, Zeile 1 - Zeile 26 Spalte 2, Zeile 31 - Zeile 40 Abbildungen 2,3	1-3,5
	-/	

Weitere Veröffentlichungen sind der Lortsetzung von Field Cizu | X

lχ

Siehi, Anhand Patentfamilie

Besondere Kategorien von angegebenen Veroffentlichungen

\*A\* Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist

\*E\* alteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veroftentlicht worden ist

Armeldedation veroftenflicht worden sit in der Veroftenflichten werden der veroftenflichtung werden des veroftenflichtung und zu seinen Zusten der durch die das Veroftenflichtungsdation einer sinderen in Perteinflichtendig denstatent von dem bing beigt werden veroftenflichtung und zu seinen der der der veroftenflichtung und zu seinen zu besein der der der veroftenflichtung und des veroftenflichtung und de

Spalere Vcr. flentlichung, die nach den internationalen Anmeldedatum oder dem Prioriatisdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verstandnis des der Erlindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist

25. Januar 2001

05/02/2001

Name and Postans brift der Internationalen De der hente hande

Fig., allegg Artegran bands outside to

#### INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Internationales Aktenzeichen

	ung) ALS WESENTLICH ANGLE AENE UNTERLAGEN	
ategone"	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommende	n Teile Betr Anspruch Nr
A	US 5 901 268 A (HORIUCHI KZUYOSHI ET AL) 4. Mai 1999 (1999-05-04) Zusammenfassung Spalte 1, Zeile 65 - Spalte 2, Zeile 30 Spalte 5, Zeile 41 - Zeile 54 Spalte 6, Zeile 16 - Zeile 28 Spalte 6, Zeile 38 - Zeile 56 Spalte 8, Zeile 38 - Zeile 56 Spalte 8, Zeile 61 - Spalte 9, Zeile 5 Spalte 9, Zeile 55 - Zeile 60 Spalte 11, Zeile 4 - Zeile 25 Anspruch 1; Abbildungen 11,13	1.3.4, 6-8

#### INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Publication date

Patent document

cited in search report

Patent family Publication No date

2544000 B 16-10-1996
4020379 A 23-01-1992
2244149 A,B 20-11-1991
9502005 B 08-03-1995

19725673 A 24-12-1998

JS 5092140	А	03-03-1992	JP JP GB KR	2544000 B 4020379 A 2244149 A,B 9502005 B	16-10-1996 23-01-1992 20-11-1991 08-03-1995
P 0886057	Α	23-12-1998	DE	19725673 A	24-12-1998
JS 5901268	Α	04-05-1999	JP DE DE	10225168 A 19804874 A 29823813 U	21-08-1998 13-08-1998 16-12-1999

# Translation

## PATENT COOPERATION TO ATY

## **PCT**

## INTERNATIONAL PRELIMINARY EXAMINATION REPORT

(PCT Article 36 and Rule 70)

Applicant's or agent's file reference R. 35582-1 Lo/Hx  FOR FURTHER ACTION See Notification of Transmittal of Internation Preliminary Examination Report (Form PCT/IPEA-41)			
International application No. PCT/DE00/03194	International filing date (day month year) 14 September 2000 (14.09.00) Priority date (day month year) 15 September 1999 (15.09.99)		
International Patent Classification (IPC) or r H02P 6-08, 6 06	ational classification and IPC		
Applicant	ROBERT BOSCH GMBH		
This international preliminary exa Authority and is transmitted to the a	mination report has been prepared by this International Preliminary Examining pplicant according to Article 36.		
2. This REPORT consists of a total of	5 shects. including this cover sheet.		
been amended and are the b	nied by ANNEXES, i.e., sheets of the description, claims and/or drawings which have asis for this report and/or sheets containing rectifications made before this Authority 607 of the Administrative Instructions under the PCT).		
These annexes consist of a t	otal of5 sheets.		
This report contains indications relat	ing to the following items:		
Basis of the report			
II Priority			
Non-establishment of opinion with regard to novelty, inventive step and industrial applicability			
IV Lack of unity of invention			
Reasoned statement under Article 35(2) with regard to novelty, inventive step or industrial applicability, citations and explanations supporting such statement			
VI Certain documents	cited		
VII 🕢 Certain defects in t	be international application		
VIII Certain observation	is on the international application		
Date of submission of the Jemand	Direct canal inspectfile consis		
er e camana antis atrelli Viri	Authorized officer		

International application No.

## INTERNATIONAL PRELIMINARY EXAMINATION REPORT

PCT/DE00/03194

I. Basis of the report

1						o the receiving Office in response to an invitation report since they do not contain amendments (
	$\square$	the international	application as o	originally filed.		
	$\square$	the description.	pages	3-11	as originally filed.	
					_ filed with the demand.	
					_	20 August 2001 (20 08,2001)
			pages		filed with the letter of	
	$\square$	the claims.			_, as originally filed.	
			Nos.		. as amended under Artic	ele 19.
			Nos.		_ , filed with the demand.	
			Nos	1	, filed with the letter of	20 August 2001 (20.08.2001)
			Nos.		_ , filed with the letter of	
	$\boxtimes$	the drawings.	sheets fig	1 2, 2 2	_ , as originally filed.	
			sheets/fig		_ , filed with the demand.	
						•
			sheets/fig		filed with the letter of	
2	The amend	lments have resulte	ed in the cancell	lation of:		
		the description.	pages			
		the claims.	Nos			
		the drawings.	sheets/fig			
3	☐ This to go	report has been es beyond the discle	stablished as if ( osure as filed, as	some of) the ame s indicated in the	endments had not been ma e Supplemental Box (Rule	ide, since they have been considered 70.2(e)).
4	Additional	observations, if no	rcessary			

## INTERNATIONAL F LIMINARY EXAMINATION REPORT

International application No PCT/DE 00/03194

V.	Reasoned statement under Article 35(2) with regard to novelty, inventive step or industrial applicability;
	citations and explanations supporting such statement

	controls and explanations supporting such statement						
1	Statement						
	Novelty (N)	Claims	1-8	YES			
		Claims		NO NO			
	Inventive step (IS)	Ciaims	1-8	YES			
		Claims		No			
	Industrial applicability (IA)	Claims	1-3	YES			
		Claims		NO			

#### 2 Citations and explanations

The subject matter of the application relates to ad-1 . electronically commutatable motor, the exciting coils of which can be controlled via semiconductor output stages of an electronic control unit, by means of FWM control signals, in which a desired value can be predetermined for the control unit and the control unit conveys corresponding PWM signals to the output stages, a motor characteristic curve being stored in the control unit, and it being possible to deduce a corresponding operating speed from the desired value. The derived nominal operating speed can be compared with the actual speed and, when a specific difference is exceeded, the putput stage can be switched off via the control unit. This prior art is known from DE-A-198 (4 874. In known motors, the characteristic curves are stored as a function of the motor load and the desired value, resulting in considerable storage

e la compania de la compania del compania del compania de la compania del la compania de la compania del la compania de la compania de la compania del la compania de la compania del la compania

corresponding to a predetermined desired value.

For this purpose, the motor characteristic curves are stored as a characteristics field with four three-dimensional vertexes, in which in the x-axis the limits for the supply voltage and in the charisthe limits for the PWM control signals determine the operating speeds of the four vertexes of the characteristics field for a given, constant load, the connecting lines between the vertexes of the characteristics field permitting the formation of a grid co-ordinate system, from which, for a supply voltage and a PWM control signal corresponding to the predetermined desired value, the associated nominal operating speed can be deduced for comparison with the measured actual value.

This commination of features is neither known nor suggested in an obvious way by the additional prior art. The subject matter of Claim 1 therefore meets the requirements of FCT Article 33(2) and (3).

 The dependent claims concern advantageous embodiments of the invention. Industrial app-coapility is obviously established.

ternational application No

#### VII. Certain defects in the international application

Inc following defects in the form or contents of the international application have been noted

Fage 10 of the description does not indicate the meaning of the parameters  $\operatorname{stgl}$ ,  $\operatorname{stgl}$  and  $\operatorname{stgl}$ .



5

1.0

15

2.0

25



[10191/2225]

#### ELECTRONICALLY COMMUTATABLE MOTOR

Background Information

The present invention relates to an electronically commutatable motor, whose excitation windings are controllable via semiconductor output stages by an electronic control unit with the aid of PWM control signals, a setpoint value being specifiable to the control unit, and the control unit emitting corresponding PWM control signals to the semiconductor output stages; a motor characteristic curve, from which an assigned nominal operating speed is derivable for the setpoint value, being stored in the control unit, and the derived nominal operating speed being able to be compared to the actual speed of the motor, and if a predefinable or predefined speed difference between the nominal operating speed and the actual speed is exceeded, the control unit and/or the semiconductor output stages is/are able to be switched off

Such a motor is known from the German Patent 193-14-374 Al. In that case, the PWM control signals are established in their pulse width by the input of the setpoint value. The comparison of the nominal operating speed, which is assigned to the setpoint value, to the actual speed is used during the continuous running operation for detecting sharp increases of the setpoint value acting from outside, in order to set the pulse

The state of the s

The object of the present invention is to provide a motor of the type mentioned at the outset with simple data in the control unit, which, with minimal expenditure, for a predefined load, significantly simplifies the derivation of the nominal operating speed corresponding to a predefined setpoint value.

This objective is achieved according to the present invention in that the motor characteristic curve is stored only as a three-dimensional characteristics field having four corner points, which, through coordination with the smallest pulse width and the limiting values of the supply voltage, as well as with the largest pulse width and the limiting values of the supply voltage, are determined by the nominal operating speeds assigned in each case, and that the nominal operating speed for the comparison to the actual speed is derivable as a function of the existing supply voltage, the predefined setpoint value and the stored coordinate values of the characteristics field.

In this context, advantage is taken of the fact that in many cases, the motor is always loaded with the same consumer, such as in the case of a fan drive. The four coordinate values of the characteristics field take into account not only the pulse widths of the PWM control signals corresponding to the predefinable setpoint values, but also the fluctuations of the supply voltage, and define a characteristics field which allows a clear and simple derivation, i.e. calculation of the assigned nominal operating speed, for the supply voltage present

100 114 46 60 1

5

1.0

15

20

25

3.0

the derivation of interpretative value in the considered directions for the supply motion (6.4), y considered and

What is claimed is:

1. An electronically commutatable motor, whose excitation windings are controllable via semiconductor output stages (EST) by an electronic control unit (STE) with the aid of PWM control signals (PWM out), a setpoint value (Normann) being specifiable to the control unit (STE), and the control unit (STE) emitting corresponding PWM control signals (FWM) to the semiconductor output stages (EST); a motor characteristic curve, from which an assigned nominal operating speed  $(n_x)$  is derivable for the setpoint value  $(N_{\text{retpoin}}, .)$ , being stored in the control unit (STE), and the derived nominal operating speed  $(n_{\boldsymbol{x}})$  being able to be compared to the actual speed  $(N_{actual})$  of the motor (M), and if a predefinable or predefined speed difference  $(\Delta N)$ between the nominal operating speed  $\left(n_{x}\right)$  and the actual speed (Naccount) is exceeded, the control unit (STE) and/or the semiconductor output stages (EST) is/are able to be switched off,

wherein the motor characteristic curve is stored only as a three-dimensional characteristics field (KF) having four corner points, which, through coordination  $(x,\,y,\,z)$  with the smallest pulse width (pwm; = 60%) and the limiting values  $(u_1,\,$  for example, 8V;  $u_2,\,$  for example, 13V) of the supply voltage (u), as well as with the largest pulse width (pwm, for example, 100%) and the limiting values  $(u_1,\,$  for example, 8V;  $u_1,\,$  for example, 13V) of the supply voltage (u), are determined by the nominal operating speeds  $(n_1,\,$   $n_2,\,$   $n_{21},\,$   $n_{22})$  allocated in each case; and the nominal operating speed  $(n_1)$  for the comparison with the actual speed  $(N_1,\,...)$  is derivable as a function of the

# VERTRAG ÜBER DE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM

**PCT** 

REC'D 2 8 NOV 2001

## INTERNATIONALER VORLÄUFIGER PRÜFUNGSBERICHET

(Artikal 36 und Regel 70 PCT)

		(Artikei 36 und nege	17010	1)
Aktenzeichen	des Anmelders oder Anwalts		siehe Mitteil	lung über die Übersendung des internationalen
R. 35582-1	Lo/Hx	WEITERES VORGEHEN	vorläufigen	Prüfungsberichts (Formblatt PCT/IPEA/416)
Internationale	s Aktenzeichen	Internationales Anmeldedatum(Tag	/Monat/Jahr)	Prioritätsdatum (Tag/Monat/Tag)
PCT/DE00	/03194	14/09/2000		15/09/1999
Internationale H02P6/08	Patentklassifikation (IPK) oder	nationale Klassifikation und IPK		
Anmelder				
ROBERT	BOSCH GMBH et al.			
Behörd	e erstellt und wird dem Anm	fungsbericht wurde von der mit d elder gemäß Artikel 36 übermitte t 5 Blätter einschließlich dieses [	lt.	onalen vorläufigen Prüfung beauftragten
2. Dieser	BERICH I umrabt insgesam	5 Blatter emscrillemich dieses t	Jecholalis.	
uno Bel	d/oder Zeichnungen, die geä	indert wurden und diesem Berich chtigungen (siehe Regel 70.16 u	t zugrunde	tter mit Beschreibungen, Ansprüchen liegen, und/oder Blätter mit vor dieser It 607 der Verwaltungsrichtlinien zum PCT)
3. Dieser IIIIIIV	MangeInde Einheitlichk	s Gutachtens über Neuheit, erfinde eit der Erfindung		gkeit und gewerbliche Anwendbarkeit
٧	Begründete Feststellur gewerblichen Anwendt	ig nach Artikel 35(2) hinsichtlich o parkeit; Unterlagen und Erklärung	der Neuheit, jen zur Stüt	, der erfinderischen Tätigkeit und der zung dieser Feststellung
VI	☐ Bestimmte angeführte	Unterlagen		
VII		internationalen Anmeldung		
VIII	☐ Bestimmte Bemerkung	en zur internationalen Anmeldun	9	

Name und Postanschrift der mit der internationalen vorlaufigen Prufung beauftragten Behorde:

Company of Date of the + dx +49 49 2399 - 4465

Bevollmachtigter Bediensteter



# INTERNATIONALER VORLAUFIGER PRÜFUNGSBERICHT



Internationales Aktenzeichen PCT/DE00/03194

Grund		

1.	Aufforderung nach Artikel 14 hin vorgelegt wurden, gelten im Rahmen dieses Berichts als "ursprünglich eingereicht" und sind ihm nicht beigefügt, weil sie keine Änderungen enthalten (Regeln 70.16 und 70.17)): Beschreibung, Seiten:					
	3-1	1	ursprüngliche Fassung			
	1,2	,2a	eingegangen am	23/08/2001	mit Schreiben vom	20/08/2001
	Pat	entansprüche, Nr	.:			
	2-8		ursprüngliche Fassung			
	1		eingegangen am	23/08/2001	mit Schreiben vom	20/08/2001
	Zei	chnungen, Blätter	:			
	1/2	,2/2	ursprüngliche Fassung			
2.	die	internationale Anm	he: Alle vorstehend genannten eldung eingereicht worden ist, z chts anderes angegeben ist.			
	Die Bestandteile standen der Behörde in der Sprache: zur Verfügung bzw. wurden in dieser Sprache eingereicht; dabei handelt es sich um					
		die Sprache der Ü Regel 23.1(b)).	lbersetzung, die für die Zwecke	der internatio	nalen Recherche eing	ereicht worden ist (nac
		die Veröffentlichu	ngssprache der internationalen	Anmeldung (n	ach Regel 48.3(b)).	
			lbersetzung, die für die Zwecke i.2 und/oder 55.3).	der internatio	nalen vorläufigen Prüf	ung eingereicht worde
3.			internationalen Anmeldung offel je Prüfung auf der Grundlage de			
		in der internationa	len Anmeldung in schriftlicher F	orm enthalten	ist.	
		Ticammon mit do	r internationalan Anmaldi ina in	computarlach	aror Form pinaprolaht	vicedon lict
			. Political and extension of			
			3 das nachtraglich eingereichte alt der internationalen Anmeldur			

# INTERNATIONALER VORLAUFIGER



•		ONGOBELLION		The maioriales Artenzelenen 101/2200/05154
			e in computerlesbarer Form sprechen, wurde vorgelegt.	erfassten Informationen dem schriftlichen
4.	Auf	grund der Änderungen	sind folgende Unterlagen fo	rtgefallen:
		Beschreibung,	Seiten:	
		Ansprüche,	Nr.:	
		Zeichnungen,	Blatt:	
5.		angegebenen Gründe		igen) der Änderungen erstellt worden, da diese aus den örde über den Offenbarungsgehalt in der ursprünglich c)).
		(Auf Ersatzblatter, die beizufügen).	soiche Änderungen enthalt	en, ist unter Punkt 1 hinzuweisen;sie sind diesem Bericht
6.	Etw	raige zusätzliche Beme	rkungen:	
v.				tlich der Neuheit, der erfinderischen Tätigkeit und der ärungen zur Stützung dieser Feststellung
1.	Fes	tstellung		
	Neu	uheit (N)	Ja: Ansprüche Nein: Ansprüche	
	Erfi	nderische Tätigkeit (ET	) Ja: Ansprüche Nein: Ansprüche	
	Gev	werbliche Anwendbarke	eit (GA) Ja: Ansprüche Nein: Ansprüche	
2.		erlagen und Erklärunge he Beiblatt	en	
W		etimmte Mängel der i	nternationalan Anmolduna	

#### VII. Bestimmte Mängel der internationalen Anmeldung

Es wurde festgestellt, daß die internationale Anmeldung nach Form oder Inhalt folgende Mängel aufweist: siehe Beiblatt

#### INTERNATIONALER VORLÄUFIGER PRÜFUNGSBERICHT - BEIBLATT

## Zu Punkt V

Begründete Feststellung nach Artikel 35(2) hinsichtlich der Neuheit, der erfinderischen Tätigkeit und der gewerblichen Anwendbarkeit; Unterlagen und Erklärungen zur Stützung dieser Feststellung

Der Anmeldungsgegenstand betrifft einen elektronisch kommutierbaren Motor. 1 dessen Erregerwicklungen über Halbleiter-Endstufen von einer elektronischen Steuereinheit mittels PWM-Steuersignalen ansteuerbar ist, wobei der Steuereinheit ein Sollwert vorgebbar ist und die Steuereinheit entsprechende PWM-Signale an die Endstufen abgibt und in der Steuereinheit eine Motorkennlinie abgespeichert ist und wobei aus dem Sollwert eine zugehörige Betriebsdrehzahl ableitbar ist. Die abgeleitete Betriebsnenndrehzahl ist mit der Istdrehzahl vergleichbar und beim Überschreiten einer bestimmten Differenz ist die Endstufe über die Steuereinheit abschaltbar. Dieser Stand der Technik ist aus dem Dokument DE-A-198 04 874 bekannt. Beim bekannten Motor sind die Kennlinien in Abhängignkeit der Motorlast und des Sollwertes abgespeichert, was einen erheblichen Speicheraufwand bedeutet.

Der Anmeldung liegt die Aufgabe zugrunde, die Steuereinheit mit einfachen Daten zu versehen, die mit minimalen Aufwand für eine vorgegeben Last die Ableitung der einem vorgegebenen Sollwert entsprechende Betriebsnenndrehzahl vereinfacht.

Dazu werden die Motorkennlinien als Kennlinienfeld mit vier dreidimensionalen Eckpunkten abgespeichert, wobei in der x-Achse die Grenzwerte der Versorgungspannung und in der z-Achse die Grenzwerte der PWM-Steuersignale die Betriebsdrehzahlen der vier Eckpunkte des Kennlinienfeldes für eine vorgegebene, gleichbleibende Last festlegen und wobei die Verbindungslinien zwischen den Eckpunkten des Kennlinienfeldes die Bildung eines Rasterfeldes zulassen, aus dem für eine vorliegende Versorgungsspannung und einem dem vorgegebenen Sollwert entsprechendem PWM-Steuersignal die zugeordnete Betriebsnenndrehzahl für den Vergleich mit der gemessenen Istdrehzahl ableitbar ist.

bekannt und auch nicht in naheliegender Weise neheitbar. Damit genügt der Gegenstand des Anspruchs 1 den Erfordernissen des Artikels 33 (2)(3) PCT.

Die abhängigen Ansprüche betreffen vorteilhafte Ausführungen der Erfindung. Die 2. gewerbliche Anwendbarkeit ist offensichtlich gegeben.

#### Zu Punkt VII

#### Bestimmte Mängel der internationalen Anmeldung

Auf Seite 10 der Beschreibung sind die Bedeutungen der Parameter stg1, stg2, stg3 nicht angegeben.

PCT/DE00/03194

- 1 -

#### Neuer Beschreibungsteil

(ersetzt Seiten 1 und 2 der ursprünglichen Beschreibung)

#### Elektronisch kommutierbarer Motor

Stand der Technik

Die Erfindung betrifft einen elektronisch kommutierbaren Motor, dessen Erregerwicklungen über Halbleiter-Endstufen von einer elektronischen Steuereinheit
mittels PWM-Steuersignalen ansteuerbar sind, wobei der Steuereinheit ein Sollwert vorgebbar ist und die Steuereinheit entsprechende PWM-Steuersignale an
die Halbleiter-Endstufen abgibt, wobei in der Steuereinheit eine Motorkennlinie
abgespeichert ist, aus der für den Sollwert eine zugeordnete Betriebsnenndreh-

den zum des Michars verglechbar ist und bem oberschreiten einer vorgebbaren oder vorgegebenen Drehzahldifferenz zwischen Betriebsnenndrehzahl und der

10

15

20

25

Istdrehzahl die Steuereinheit und/oder die Halbleiter-Endstufen abschaltbar ist (sind).

Ein derartiger Motor ist aus der DE 198 04 874 A1 bekannt. Dabei werden die PWM-Steuersignale durch die Vorgabe des Sollwertes in ihrer Pulsweite festgelegt. Der Vergleich der Betriebsnenndrehzahl, die dem Sollwert zugeordnet ist, mit der Istdrehzahl dient während des Dauerlaufbetriebes der Erfassung von starken Erhöhungen des von außen einwirkenden Sollwertes, um die Pulsweite nur allmählich auf den neuen Wert einzustellen. Da die Motorkennlinie sich in Abhängigkeit der Motorlast und des Sollwertes ändert, erfordert dies einen erheblichen Speicheraufwand in der Steuereinheit, um die zugeordnete Betriebsnenndrehzahl für den Vergleich mit der Istdrehzahl, d.h. für die Überwachung des Motors zu ermitteln.

Die Kennliniendaten eines Motors in einem Speicher der Steuereinheit abzuspeichern und zur Ableitung eines Betriebswertes zu verwenden, ist auch aus der US-A 5,901,286 und der EP-A 0 886 057 bekannt. Dabei wird in der Regel ein Kennlinienfeld mit einer Vielzahl von Wertepaaren verwendet, aus denen durch Interpolation zu einer dritten Koordinate der gewünschte Betriebsnennwert abgeleitet werden kann. Dies erfordert jedoch einen erheblichen Speicheraufwand, insbesondere dann, wenn sich auch die Belastung des Motors ändert.

Es ist Aufgabe der Erfindung, einen Motor der eingangs erwähnten Art in der Steuereinheit mit einfachen Daten zu versehen, die mit minimalem Aufwand für.

mengen Betnebsnenngrehzahl wesentlich bereintanht

10

15

Diese Aufgabe wird nach der Erfindung dadurch gelöst, dass die Motorkennlinie als Kennlinienfeld mit vier dreidimensionalen Eckpunkten abgespeichert sind, wobei in der x-Achse die Grenzwerte der Versorgungsspannung und in der z-Achse die Grenzwerte der PWM-Steuersignale die Betriebsdrehzahlen der vier Eckpunkte des Kennlinienfeldes für eine vorgegebene, gleichbleibende Last festlegen und dass die Verbindungslinien zwischen den Eckpunkten des Kennlinienfeldes die Bildung eines Rasterfeldes zulassen, aus dem für eine vorliegende Versorgungsspannung und einem dem vorgegebenen Sollwert entsprechenden PWM-Steuersignal die zugeordnete Betriebsnenndrehzahl für den Vergleich mit der gemessenen Istdrehzahl ableitbar ist.

Dabei wird die Tatsache ausgenützt, dass in vielen Fällen der Motor stets mit demselben Verbraucher belastet ist, wie z.B. bei einem Lüfterantrieb. Die vier

DE000319-Postfach 14 47 - D-71457 Vaihingen/enz Talefon (0 70 42) 97 28 - 1 und 97 28 - 22 20 . Aug. 2001

A 12599 II-PCT - v/poe PCT/DE00/03194

- 1 -

#### Neuer Patentanspruch 1

Elektronisch kommutierbarer Motor, dessen Erregerwicklungen über Halbleiter-Endstufen (EST) von einer elektronischen Steuereinheit (STE) mittels PWM-Steuersignalen (PWM $_{\rm end}$ ) ansteuerbar sind, wobei der Steuereinheit (STE) ein Sollwert (N $_{\rm soliv}$ ) vorgebbar ist und die Steuereinheit (STE) entsprechende PWM-Steuersignale (PWM) an die Halbleiter-Endstufen (EST) abgibt, wobei in der Steuereinheit (STE) eine Motorkennlinie abgespeichert ist, aus der für den Sollwert (N $_{\rm soliv}$ ) eine zugeordnete Betriebsnenndrehzahl (n $_{\rm a}$ ) ableitbar ist, und wobei die abgeleitete Betriebsnenndrehzahl (n $_{\rm a}$ ) mit der Istdrehzahl (N $_{\rm ast}$ ) des Motors (M) vergleichbar ist und beim Überschreiten einer vorgebbaren oder vorgegebenen Drehzahldifferenz ( $\Delta$ N) zwischen Betriebsnenndrehzahl (n $_{\rm a}$ ) und der Istdrehzahl (N $_{\rm ast}$ ) die Steuereinheit (STE) und/oder die Halbleiter-Endstufen (EST) abschaltbar ist (sind).

dadurch gekennzeichnet,

dass die Motorkennlinie als Kennlinienfeld (KF) mit vier dreidimensionalen Eckpunkten (x, y, z) abgespeichert sind, wobei in der x-Achse die Grenzwerte ( $u_1$  und  $u_2$ ) der Versorgungsspannung und in der z-Achse die Grenzwerte ( $pwm_{min}$  und  $pwm_{max}$ ) der PWM-Steuersignale die Betriebsdrehzahlen ( $n_{11}$ ,  $n_{12}$ ,  $n_{21}$  und  $n_{22}$ ) der vier Eckpunkte des Kennlinienfeldes (KF) für eine vorgegebene,

Eckpunkten des Kennlinienfeldes (KF) die Bildung eines Rasterfeldes zulassen,

20. August 2001

aus dem für eine vorliegende Versorgungsspannung  $(u_x)$  und einem dem vorgegebenen Sollwert  $(N_{soliv})$  entsprechenden PWM-Steuersignal (pwm<sub>x</sub>) die zugeordnete Betriebsnenndrehzahl  $(n_x)$  für den Vergleich mit der gemessenen Istdrehzahl  $(N_{ist})$  ableitbar ist.

# INTERNATIONAL PRELIMINARY EXAMINATION REPORT International Reference PCT/DE00/03194

#### I. Basis of the report

1. With respect to the components of the international Application (substitute sheets which have been furnished to the receiving Office in response to an invitation under Article 14 are referred to in this report as "originally filed" and are not annexed to the report since they do not contain amendments (Rules 70.16 and 70.17)):

#### the Specification, pages:

3-11 as originally filed

1,2,2a received on 8/23/01 with letter of 8/20/01

the Claims, nos.:

2-8 as originally filed

1 received on 8/23/01 with letter of 8/20/01

the Drawings, sheets/fig.

%, 2/2 as originally filed

- V. Substantiated determination according to Article 35(2) with respect to novelty, inventive activity and industrial applicability; documents and clarifications in support of this determination
- 1. DETERMINATION

Novelty	Claims 1-8 Claims	YES NO
Inventive Activity	Claims 1-8 Claims	YES NO
Industrial Applicability	Claims 1-8 Claims	YES NO

#### 2. DOCUMENTS AND CLARIFICATIONS

#### See Supplementary Page

## VII. Specific Shortcomings of the International Application

It was determined that the International Application has the following shortcomings with regard to form or content:

See Supplementary Page

INTERNATIONAL PRELIMINARY EXAMINATION REPORT International Reference PCT/DE00/03194 Supplementary Page

#### Re Point V

Substantiated determination according to Article 35 (2) with respect to novelty, inventive activity and industrial applicability; documents and clarifications in support of this determination

The subject matter of the application relates to an electronically commutatable motor, whose excitation windings are concrollable via semiconductor output stages by an electronic control unit with the aid of PWM control signals, a setpoint value being specifiable to the control unit, and the control unit emitting corresponding FWM signals to the output stages; and a motor characteristic curve is stored in the control unit, and an appertaining operating speed is derivable from the setpoint value. The derived nominal operating speed is able to be compared to the actual speed, and if a specific difference is exceeded, the output stage is able to be switched off via the control unit. This related art is known from the document DE-A-193 04 374. In the known motor, the characteristic curves are stored as a function of the motor load and the setpoint value, which means a considerable expenditure of memory.

The object of the present application is to provide the control unit with simple data, which, with

that end, the motor characteristic curves are stored as a characteristics field having four three-dimensional corner points; in the x-axis, the limiting values of the supply voltage, and in the z-axis, the limiting values of the PMM control signals determine the nominal operating speeds of the four corner points of the characteristics field for a predefined, constant load; and the connecting lines between the corner points of the characteristics field permit the formation of a grid from which, for an existing supply voltage and a PMM control signal corresponding to the predefined setpoint value, the allocated nominal operating speed is derivable for the comparison with the measured actual speed.

This combination of features is not known from the further related art, and is also not derivable in an obvious manner. Therefore, the subject matter of Claim 1 satisfies the requirements of Article 33(2)(3) PCT.

 The dependent claims relate to advantageous embediments of the invention. The industrial applicability is obviously present.

#### Re Point VII

Specific Shortcomings of the International Application

On page 10 of the Specification, the meanings of the parameters stgl, stg2, stg3 are not indicated.



Vom Anmeldeamt auszufürlen	
Internationales Aktenz	
Internationales Anmeldedatum	
Name des Anmeldeamts und "PCT International Applica	

Der Unterzeichnete beantragt, daß die vorliegende internationale Anmeldung nach dem Vertrag über die internationale Zusammenarbeit auf dem Gebiet des Patentwesens behandelt wird Feld Nr. I BEZEICHNUNG DER ERFINDUNG Elektronisch kommutierbarer Motor Feld Nr. II ANMELDER Name und Anschrift (Familienname, 1 orname: bei zuristischen Personen vollstandige amtliche Bezeichnung. Bei der Anschrift sind die Postleitzahl und der Name des Staats anzugeben. Der in diesem Feld in der Anschrift angegebene Staat ist der Staat des Sitzes Diese Person ist oder Wohnsuzes des Anmelders, sofern nachstehend kein Staat der Stizes oder Wohnsuzes gleichzeitig Erfinder angegeben ist.) Telefonnr.: ROBERT BOSCH GMBH 0711/811-33148 Postfach 30 02 20 Telefaynr 70442 Stuttgart 0711/811-331 81 Bundesrepublik Deutschland (DE: Staatsangehörigkeit (Staat): DE Sitz oder Wohnsitz (Staat): Diese Person :st Anmelder alle Bestimalle Bestimmungsstaaten mit nur die Vereinigten die im Zusatzfeld mungsstaaten Ausnahme der Vereinigten Staaten Staaten von Amerika angegebenen Staaten Feld Nr. III WEITERE ANMELDER UND/ODER (WEITERE) ERFINDER Name und Attschrift (Familienname Vorname: bei juristischen Personen vollstandige amtliche Bezeichmung. Bei der Anschrift sind die Postieitzahl und der Name des Staats anzugeben. Der in diesem Feld in der Anschrift ange gebene Staat ist der Staat des Sitzes oder Diese Person ist Wohnsitzes des Anmeiders, sofern nachstehend kein Staat des Sitzes oder Wohnsitzes angegeben is: , nur Anmelder SUTTER, Joerg Anmelder und Erfinder Mozartstraße 37 76571 Gaggenau nur Erfinder Wird dieses Kastchen DE angekreuzt, so sind die nachstehenden Angaben nicht nötig. Staatsangchörigkeit (Staat) Sitz oder Wohnsitz (Staat): Liese Person 13 Anmelder alle Bustimalle Bestimmungsstaaten mit nur die Vereinigten die im Zusatzfeld Ausnahme der Veremigten Staaten für folgende Staaten: mungsstaaten Staaten von Amerika angegebener. Staaten Weitere Anmelder und oder (weitere) Erfinder sind auf einem Fortsetzungsbiatt angegeben. Feld Nr. IV ANWALT ODER GEMEINSAMER VERTRETER; ZUSTELLANSCHRIFT Die folgende Person wird inermit bestellt ist bestellt worden, um für den (die) Anmelder gemeinsamer vor den zuständigen internationalen Behorden in folgender Figenschaft zu handeln als: Vertreter Name und Anschrift (Familienname Vorname, be, jurisuschen Personen vollstandige Telefonnr.

Dieses Kastenen ist anzukreuzen, wenn kem Anwah oder gemeinsamer Vertreter bestellt st, und stan dessen im obigen Leid

amtische Bezeichnung Bei der Ansehrift sind die Postiettzahl und der Name

Fortsetzung von Feld Nr. HI WEITERE ANMELDER UND/O	DER (WEITERE) FE	REINDER	
Wind knows d			
Name und Anschrift Familienname, Vorname, vei juristischen Pers	so ist greses Biat dem	An hiert beizutugen.	
amthene Be-e-chrung Res der Ann built aud de Des Ausstelle Pers	enen vol.standige		
Wohnsitzes des Anmelders, sofern nachstehend kein Staat des Sitzes	er Staat wes Sitzes oder	Diese Person ist	
angegeben ist )	cae" N ornsitzes	nur Anmeider	
1 ' '		nur -dimerder	
SCHWENK, Wolfgang			
Hubeneck 39		Anmelder und Erfinde	21
77701 051			
77704 Oberkirch-Tiergarten		T T	
DE		nur Erfinder /Wird di	
		angekreuzt, so sına di	ie nach-
Staatsangehörigkeit (Staat): DE	100 - 4- 111 1	stehenden Angaben n	icht notig.
	Site oder Wohns	itz (Staat). DE	
Diese Person ist Anmelder   alle Bestim-   alle Bestimmur			
file folgende Committee	ngsstaaten mit	nur die Vereinigten	die im Zusatzfeld
	Vereinigten Staaten		angegebenen Staa
Name und Anschrift (Familienname, Vorname, bei juristischen Perso	men volissandige		
		E.	
		Diese Person ist	
Wohnsuzes des Anmelders, sofern nachstehend kein Staat des Sitzes o ungegeben ist !	der Wohnsitzes		
angegeven isi i		nur Anmelder	
EBRLING, Claude		Anmelder und Erfinder	
Rue Du General De Gaulle 22		Animolder und Erfinder	
57410 Drusenheim		_	
FP.		nur Erfinder (Wird die:	sas Kristohan
* * .		angekreuzt, so sind die	ses nusienen
C		stehenden Angaben nic	nucn-
Staatsangehorigkeit (Staat): FR	Sitz oder Wohnsit	z (Staat): FP	m nong)
		E (Many I I)	
Diese Person ist Anmelder   alle Bestim-   alie Bestimmun	occtuaten mir	1	
di forgende Staaten Ausnahma d. Y.			ie im Zusatzfeld
Name and Anschrift (Familianname Varname) had account to		Staaten von Amerika an	ngegebenen Staat
Wohnsitzes des Anmelders, sofern nachstehend kein Staat des Sitzes od angegeben ist.)	Siddi des Silzes oder	Diese Person ist	
angegeben ist.)	er n onnenzes	nur Anmelder	
		Anmelder und Erfinder	
		ļ	
		mus Factor and A to	
		nur Erfinder (Wird diese	28 Kästchen
		angekreuzt, so sind die	nach-
taatsangehörigkeit (Staat):	Sitz oder Wohnsit.	stehenden Angaben nich	ht nötig i
	AITS oder WORMSH.	(Staat):	
rese Person ist Anmelder alle Bestim- i alie Bestimmung	Coto stor and		
r folgende Staaten - mungs nagten - Auspahme der Vie	a major as tours	nur die Vereinigten die	m Zusatzield
Some und Anschrift (Familiannamy Lamany Lamany)		Staaten von Amerika an	gegebenen Staater
ugeben. Der in diesem Feld in der Anschrift angegebene Staat ist der S Lohnstres des Annaldans socialistischen Angegebene Staat ist der S	ame de: Siaais ai		
Volmsuzes des Anmelders, sofern nachstehend kein Staat des Sitzes ode	taat det Sitzes oder 1	Diese Person ist	
ngegeben ist.)	r II ohns.izes	nur Anmeider	
2.4		Hur Anmeider	
	i i		
	i	Anmelder und Erfinder	
	11		
		\$14.11	
isc Person of Anniel ger and Business that a summer			
to the second distribution of the second distrib	stauten m.;	nur die Vereinigten   die	im Zusatzield
ingende staaten — ungsstaat in Austahme der Ver-	am etan se, e se 444 1 s	stillition of a content.	
			***

	Blan Nr3						
		BESTIMMUNG VON STAATEN					
Por	lotgen	den Bestimmungen nach Regel 4.9 Absatz a werden hieri s Patent	E: 10	rgenom	men		
Keg	AP	ARIPO-Patent: GH Gha M Gambia. KE Ken					
-		SZ Swasiland LiG Launda W Simb days and ind	ia. La	Lesot	ho. MW Ma SD Sudan. SL Sierra Leone. nat. der Vertragsstaat des Harare-Protoholls und des PCT is		
_	EA	Eurasisches Patent: AM Armanian AZ Acarinage	dina.	DV D	at, der Vertragsstaat des Harare-Protocolls und des PCT is		
1-	2	Eurasisches Patent: AM Armenien, AZ Aserbaidschan, BY Belarus KG Kirgisistan, KZ Kasachstan, MD Republik Moldau, RU Russische Föderation, TJ Tadschikistan, TM Turkmenistan und jeder weitere Staat, der Vertrausstaat					
		des Furasischen Patentübereinkommens und des PCT ist					
$\equiv$	EP	Europäisches Patent: AT Osterreich. BE Beigien, CH und LI Schweiz und Liechtenstein, CY Zypern,					
,		DE Deutschland DK Dänemark, ES Spanien, FI Finnland, FR Frankreich, GB Vereinigtes Königreich					
1		GR Griechenland, IE Irland, IT Italien, LU Luxemburg, MC Monago, NL Niederlande PT Portugal					
i-		SE Schweden und jeder weitere Staat, der Vertragsstaat des Europäischen Patentübereinkommens und des PCT ist.					
1-1	OA		Zentra	ılafrika	nische Republik. CG Kongo, CI Côte d'Ivorte.		
1		CM Framerun, GA Gabun, GN Guinea, GW Guine	a-Bis	sau. M	L Mali, MR Mauretanien, NE Niger, SN Senegal		
North	nnalas	TD Ischad, TG Togo und jeder weitere Staat, der	entra	gsstaat	der OAPI und des PCT ist		
, vatin	AE	Patent (falls eine andere Schutzrechtsart oder ein sonstiges ! Vereinigte Arabische Emirate	ertann				
iĦ	AL	Albanien			Liberia		
I =			=	LS	Lesotho		
=		Armenien	닐	LT	I. itauen		
=	AT	insterreich	닏	LU	Luxemburg		
=	ΑÜ	Australien		LV	l ettiand		
	AZ	Aserba:dschan	الب	MD	Republik Moidaa		
! —	BA.	Bosnien-Herzegowina		MG	Madagaskar		
=	BB	Barbados		MK	Die ehemalige jugoslawische Republik		
	BG	Bulgarien			Mazedonien		
	BR	Brasilien		MN	Mongolei		
	BY	Belarus		MW	Maiawi		
	CA	Vanada			Mexiko		
	CH	und LI Schweiz und Liechtenstein		NO	Norwegen		
	CN	China.		NZ	Neusceland		
	CU	Kuba	$\overline{}$	PL	Polen.		
	CZ	I schechische Republik	Ε.	PT	Portugal.		
	DE	Deutschland		RO	Rumanien		
	DK	Danemark		RU	Russische Föderation		
	EE	i stland		SD	Sudan		
	ES	Spanier.	$\overline{}$	SE	Schweden		
	FI	Finnland	Ħ	SG	Singapur		
	GB	Vereinigtes Königreich	F	SI	Siowenien		
	GD	( rrenada	=	SK	S.owakei		
	GE	Georgien .	=	SL	Sierra Leone		
_		Chana	=	TJ	Tudschikisian		
		Leambia	=	TM			
=		Lroatien	=	TR	Turkmenistan		
-	н	1 nearn	=		Turkei		
-	HD.	Indonesier	==	TT	Irinidad und Tot age		
=	II.	Fraction of the control of the contr	_	LA	Usraine and the second of the		
=			=	t.C	Uganda		
-		Indien	_	US	Vereinigte Staaten von Amerika		
لحجز		1-land					
É		Lipan	_	UZ	Usbekistan		
		Kema, 100		VN	Vietnam:		
===	KG	Lirgisistan		YU	Jugoslawien.		

Uklaring begi vorsoephther Bestinnaugen: (1, atz. 1) z. dr. (100 per action). Bestinnauge granificate data des extensiones and an access made have a radio specific symmetry of the super bestimminger we mit Ammaline der in Abstacht genomen Bestimmingen, die von dieser Eikkeinig ausgen immen und Der Amstacht gelden die diese zu abfrüher Bestimming ausgen immen.

ZA Sudafrika.

ZW Son holing a

KP Demokratische Volksrepublik Korea....

#### (12) NACH DEM VERTRAGN ZR DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENAR. I AUF DEM GEBIET DES PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

#### (19) Weltorganisation für geistiges Eigentum Internationales Büro



## 

#### (43) Internationales Veröffentlichungsdatum 22. März 2001 (22.03.2001)

PCT

# (10) Internationale Veröffentlichungsnummer

(51) Internationale Patentklassifikation7: H02P 6/08, 6/06 (72) Erfinder; und (21) Internationales Aktenzeichen: PCT/DE00/03194

WO 01/20762 A1

Drusenheim (FR)

(75) Erfinder/Anmelder (nur tur US): VSUTTER, Joerg

Claude IFR/FR1: 22, rue du Général de Gaulle, F-67410

(22) Internationales Anmeldedatum:

(DE/DE); Mo/artstrasse 37, 76571 Gaggenau (DE). AFHWENK, Wolfgang [DE/US]; 3800 Hills Tech Drive. Farmington Hills, MI 48331-3417 (US) BERLING,

14. September 2000 (14 09/2000)

(81) Bestummungsstaaten (nationali: JP, KR, US,

(25) Einreichungssprache:

Deutsch

(84) Bestimmungsstaaten (regional): europäisches Patent (AT,

(26) Veröffentlichungssprache:

Deutsch

(30) Angaben zur Priorität: 199 44 196.0

100 44 742.2

15. September 1999 (15.09.1999) DE 9. September 2000 (09.09.2000) DE BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

(71) Anmelder (für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US): ROBERT BOSCH GMBH [DE/DE]; Postfach 3002 20, 70442 Stuttgart (DE).

Veröffentlicht:

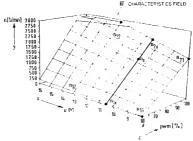
Mit internationalem Recherchenbericht

Vor 4blauf der fur Änderungen der Anspruche geltenden Frist Veroffentlichung wird wiederholt, falls Anderungen einte flen

[Fortsetzung auf der nachsten Seite]

(54) Title: ELECTRONICALLY COMMUTATED MOTOR

(54) Bezeichnung: ELEKTRONISCH KOMMUTIERBARER MOTOR



(57) Abstract: The invention relates to an electronically commutated motor whose exciter windings are controlled through semiconductor end stages of an electronic control unit by means of PWM control agnals. A set value can be predetermined for the control

difference octoech the nominal operating speed and the action (ps. 1) is a ded (to, control unit and or the selfmeonductor end stage, can be switched of: The derivation of the nominal operating specifier to predefermined set value is facinitated by a finee dr mensional field of characteristics determined by four co-ordinate points

Zur Erklarung der Zweibuchstaben-Codes, und der anderen Abkurzungen wird auf die Erklarungen ("Gudainze Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regularen Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen

<sup>(57)</sup> Zusammenfassung: Die Erfindung betrifft einen elektronisch kommutierbaren Motor, dessen Erregerwicklungen über Halbleiter-Endstufen von einer elektronischen Steuereinheit mittels PWM-Steuersignalen ansteuerbar sind, wober der Steuereinheit ends Sollwert vorgebar ist und die Steuereinheit entsprechende PWM-Steuersignale an die Halbleiter-Endstufen abjewe in der Steuereinheit eine Motorkennlinne abgespeichert ist, aus der für den Sollwert eine zugeordnete Betriebsnenndrehzahl ableitbar ist, und wobei die abgeleitete Betriebsneandrehzahl mit der Istdrehzahl des Motors vergleichbar ist und beim Überschreiten einer vor habbaron oder verzeisehenen Drich abhlifferen. wur ich im Betriebsnemderheit und der Istdrehzahl die Sturennbeit und sehr ein.

WO 01/20762 PCT/DE00/03194

1

#### Elektronisch kommutierbarer Motor

Stand der Technik

5

10

Die Erfindung betrifft einen elektronisch kommutierbaren Motor, dessen Erregerwicklungen über Halbleiter-Endstufen von einer elektronischen Steuereinheit mittels PWM-Steuersignalen ansteuerbar sind, wobei der Steuereinheit ein Sollwert vorgebbar ist und die Steuereinheit entsprechende PWM-Steuersignale an die Halbleiter-Endstufen abgibt, wobei in der Steuereinheit eine Motorkennlinie abgespeichert ist, aus der für den Sollwert eine zugeordnete Betriebsnenndrehzahl ableitbar ist, und wobei die abgeleitete Betriebsnenndrehzahl mit der Istdrehzahl des Motors vergleichbar ist und beim Überschreiten einer vorgebbaren oder vorgegebenen Drehzahldifferenz zwischen Betriebsnenndrehzahl ist der Istdrehzahl die Steuereinheit und/oder die Halbleiter-Endstufen abschaltbar ist (sind).

Ein derartiger Motor ist aus der DE 198 04 874 A1 bekannt. Dabei werden die PWM-Steuersignale durch die Vorgabe des Sollwertes in ihrer Pulsweite festge-

legt. Der Vergleich der Betriebsnenndrehzahl, der dem Sollwert zugeordnet ist, mit der Istdrehzahl dient während des Dauerlaufbetriebes der Erfassung von starken Erhöhungen des von außen einwirkenden Sollwertes, um die Pulsweite nur allmählich auf den neuen Wert einzustellen. Da die Motorkennlinie sich in Abhängigkeit der Motorlast und des Sollwertes ändert, erfordert dies einen erheblichen Speicheraufwand in der Steuereinheit, um die zugeordnete Betriebsnenndrehzahl zu ermitteln.

10

15

20

25

Es ist Aufgabe der Erfindung, einen Motor der eingangs erwähnten Art in der Steuereinheit mit einfachen Daten zu versehen, die mit minimalem Aufwand für eine vorgegebene Last die Ableitung der einem vorgegebenen Sollwert entsprechenden Betriebsnenndrehzahl wesentlich vereinfacht.

Diese Aufgabe wird nach der Erfindung dadurch gelöst, dass die Motorkennlinie nur als dreidimensionales Kennlinienfeld mit vier Eckpunkten abgespeichert ist, die durch Koordination mit der kleinsten Pulsweite und den Grenzwerten der Versorgungsspannung sowie mit der größten Pulsweite und den Grenzwerten der Versorgungsspannung mit den jeweils zugeordneten Betriebsnenndrehzahlen festgelegt sind und dass in Abhängigkeit von der vorliegenden Versorgungsspannung, dem vorgegebenen Sollwert und den gespeicherten Koordinatenwerte des Kennlinienfeldes die Betriebsnenndrehzahl für den Vergleich mit der Istdrehzahl ableitbar ist.

Dabei wird die Tatsache ausgenützt, dass in vielen Fällen der Motor stets mit demselben Verbraucher belastet ist, wie z.B. bei einem Lüfterantrieb. Die vier Koordinatenwerte des Kennlinienfeldes berücksichtigen nicht nur die den vorgebbaren Sollwerten entsprechenden Pulsweiten der PWM-Steuersignale, sondern auch die Schwankungen der Versorgungsspannung und definieren ein Kennlinienfeld, das für die jeweils vorliegende Versorgungsspannung und die Ansteuerbedingungen die eindeutige und einfache Ableitung, d.h. Berechnung der zugeordneten Betriebsnenndrehzahl zulässt, wobei die Verbindungslinien der Eckpunkte des Kennlinienfeldes die Vorgaben für ein Rasterfeld geben und so die Ableitung von Zwischenwerten in den Koordinaten-Richtungen für die Versorgungsspannung (z.B. x-Koordinate) und die Pulsweiten (z.B. z-Richtung) erleichtern und zu der gesuchten Betriebsnenndrehzahl (in y-Richtung) führen.

15

Je nach Einsatz des Motors kann nach einer weiteren Ausgestaltung vorgesehen sein, dass die vier Eckpunkte des Kennlinienfeldes bei vorgegebener Motorlast festgelegt sind. Der Motor kann dann auf einfache Weise für unterschiedliche Last, d.h. Verbraucher, ausgelegt werden.

20

Dabei kann nach einer Ausgestaltung vorgesehen sein, dass der Vergleich zwischen der Betriebsnenndrehzahl und der Istdrehzahl während des Motordauerlaufes kontinuierlich oder in zeitlichen Abständen wiederholt durchführbar ist.

25

Der Sollwert kann auf einfache Weise mittels Potentiometer manuell vorgebbar sein, wobei der Steuereinheit ein mehr oder weniger großes Einstellsignal zuführbar ist, das zur Abgabe zugeordneter PWM-Steuersignale für die Halbleiter-Endstufen verwendet wird. Außerdem kann mit diesem Einstellsignal über die gespeicherte Motorkennlinie die zugeordnete Betriebsnenndrehzahl abgeleitet und

zum Vergleich mit der sich einstellenden Istdrehzahl des Motors herangezogen werden. Die Istdrehzahl des Motors kann auf unterschiedliche, auch bekannte Arten erfasst werden.

Dabei ist bevorzugt vorgesehen, dass der Steuereinheit für den Vergleich der Betriebsnenndrehzahl und der Istdrehzahl eine Vergleichseinrichtung zugeordnet ist, die vorzugsweise in die Steuereinheit integriert ist.

10

15

20

25

Damit der Überlastschutz nicht auf kurze Störimpulse der Istdrehzahlmessung reagiert, sieht eine Ausgestaltung vor, dass die Abschaltung der Steuereinheit und/oder der Halbleiter-Endstufen zeitlich verzögert erfolgt.

Geht dem Dauerlauf des Motors eine Hochlaufphase voraus, dann kann der Überlastschutz so ausgeführt sein, dass der Vergleich der Betriebsnenndrehzahl und der Istdrehzahl erst nach Ablauf einer Hochlaufphase mit vorgegebener Dauer einleitbar und durchführbar ist, damit es in dieser Betriebsphase zu keiner Fehlabschaltung kommt. Die Hochlaufphase kann durch die Steuereinheit vorgegeben werden, wobei als Parameter die Amplitude der Pulse und die Pulsweite der PWM-Steuersignale als auch deren Kommutierungsfrequenz und dgl. verwendet werden kann. Die Hochlaufphase des Motors ist dabei mit der Einschaltung der Steuereinheit und/oder der Halbieiter-Endstufen und/oder der Vorgabe eines Sollwertes für die Steuereinheit einleitbar.

15

20

25

- 5 Die Erfindung wird anhand eines als in der Zeichnung dargestellten Ausführungsbeispiels n\u00e4her erl\u00e4utert. Es zeigen:
  - Fig. 1 ein Blockschaltbild der Funktionseinheiten des Motors und
  - Fig. 2 ein in der Steuereinheit abgespeichertes Kennlinienfeld.

Wie das Blockschaltbild nach Fig. 1 zeigt, umfasst die Motoreinheit eine elektronische Steuereinheit STE, der eine Vergleichseinrichtung VE zugeordnet ist. Dieser Steuereinheit STE wird für einen gewünschten Dauerbetrieb ein entsprechend eingestellter Sollwert N<sub>sellv</sub> vorgegeben. Damit werden nach einer Hochlaufphase entsprechend bemessene PWM-Steuersignal pwm an die Halbleiter-Endstufen EST abgegeben, die entsprechend der Pulsweiten dieser PWM-Steuersignale pwm die Erregerwicklungen des Motors M bestromen. Darauf stellt sich ein Istdrehzahl N<sub>st</sub> am Motor M ein, die auf bekannte Art erfasst und als Signal einer Vergleichseinrichtung VE zugeführt wird, die in der Steuereinheit STE integriert sein kann. In der Steuereinheit STE ist eine Motorkennlinie abgespeichert, die für jeden Sollwert N<sub>sellv</sub> die Ableitung einer Betriebsnenndrehzahl n<sub>x</sub> erlaubt. Diese Betriebsnenndrehzahl n, wird mehr oder weniger genau bei dem vorgegebenen Sollwert N<sub>sellv</sub> erhalten, wenn die Steuereinheit STE, die Halbleiter-Endstufen EST und der Motor M fehlerfrei arbeiten und keine Bedingungen vorliegen, die zu einem Abfall der Istdrehzahl N<sub>st</sub> führen.

Die Betriebsnenndrehzahl n. wird wie die Istdrehzahl N. der Vergleichsein-

die Istdrehzahl  $N_{\rm int}$ , mehr als eine vorgegebene oder vorgebbare Drehzahlabweichung  $\Delta N$  unter der erwarteten Betriebsnenndrehzahl  $n_{\rm x}$ , dann liegt ein Fehler vor, der im Dauerbetrieb zu einer Überlastung führen kann. Daher wird durch die Vergleichseinrichtung VE ein Abschaltesignal AB erzeugt, mit dem die Steuereinheit STE und/oder die Halbleiter-Endstufen EST abgeschaltet werden können, wie die Kontakte ab im Stromkreis der Versorgungsspannung  $U_{\rm batt}$  andeuten.

5

10

15

20

25

Wird der Sollwert  $N_{solly}$  verändert, dann verändern sich auch die PWM-Steuersignale pwm und demzufolge die Istdrehzahl  $N_{at}$  des Motors M. Der Vergleichseinrichtung VE wird eine entsprechend neue Betriebsnenndrehzahl  $n_x$  zugeführt und der Vergleich erfolgt in derselben Weise für den neuen Dauerlauf mit veränderter Drehzahl.

Die Abschaltung der Steuereinheit STE und/oder der Halbleiter-Endstufen EST kann auch verzögert eingeleitet werden, um Störspitzen in den abgeleiteten und erfassten Drehzahlwerten zu unterdrücken.

Die zulässige Drehzahlabweichung  $\Delta N$  kann auch von der Größe des vorgegebenen Sollwertes  $N_{\text{zoliv}}$  und der vorliegenden Größe der Versorgungsspannung  $u_x$  abhängig gemacht werden. Der Vergleich durch die Vergleichseinrichtung VE kann während des Dauerlaufes kontinuierlich oder in zeitlichen Abständen wiederholt durchgeführt werden. Außerdem kann der Überlastschutz durch den Vergleich und die Abschaltung erst nach Erreichen der durch den Sollwert vorgegebenen Betriebsnenndrehzahl, d.h. nach Ablauf einer vorgegebenen oder vorgebbaren Hochlaufzeit, wirksam geschaltet werden. Die Hochlaufzeit kann dabei

mit der Einschaltung, d.h. dem Anlegen der Versorgungsspannung u, der Steuerschaltung STE und/oder der Halbleiter-Endstufen EST und/oder mit dem Anlegen eines vorgegebenen Sollwertes N

Die von der Steuereinheit STE abgeleitete und errechnete Betriebsnenndrehzahl  $n_x$  ist nicht nur abhängig von der vorliegenden Versorgungsspannung  $u_x$  mit ihren Grenzwerten  $u_1$  und  $u_2$ , sondern auch von den abgespeicherten Drehzahlen  $n_{11}$ ,  $n_{12}$ ,  $n_{21}$ ,  $n_{22}$  der Eckpunkte des Kennlinienfeldes KF, wie die Angabe  $n_x = f(N_{solv}, u_1, u_2, n_{11}, n_{12}, n_{21}, n_{22})$  in Fig. andeutet und wie später noch erläutert wird.

15

20

25

10

Wie das dreidimensionale Kennlinienfeld KF nach Fig. 2 zeigt, ist in x-Richtung der Spannungsbereiche von  $U_{max}$  bis  $U_{mn}$  aufgetragen, während in z-Richtung die Pulsweite von pwm\_mn bis pwm\_max reicht. Im Ausführungsbeispiel ist  $U_{max}=13V$  und  $U_{mn}=8V$  gewählt und die Pulsweite hat einen Bereich von pwm\_mn = 60 % bis pwm\_max = 100 %. Für die kleinste Versorgungsspannung ergeben sich bei pwm\_mn = 60 % und pwm\_max = 100 % Betriebsnenndrehzahlen von  $n_{11}=50$  min  $^1$  und  $n_{21}=1800$  mm  $^1$ , während für die größte Versorgungsspannung bei pwm\_mn = 60 % und pwm\_max = 100 % Betriebsnenndrehzahlen  $n_{12}=150$  min  $^1$  und  $n_{22}=2900$  min  $^1$  ergeben. Diese Betriebsnenndrehzahlen  $n_{11}$  bis  $n_{22}$  definieren die vier Eckpunkte P1 bis P4 im dreidimensionalen Kennlinienfeld KF. Die Verbindungslinien zwischen den Eckpunkten  $n_{11}$  und  $n_{12}$  bzw.  $n_{11}$  und  $n_{12}$  bzw.  $n_{12}$  und  $n_{22}$  lassen die Bildung eines Rasterfeldes zu, das für vorliegende Versorgungsspannungen U, und einem Sollwert entsprechender Pulsweite pwm, die Ableitung der zugeordneten Betriebsnenndrehzahlen n, auf

der Geraden  $n_{1x}$  -  $n_{2x}$  zulässt. So kann bei einer Versorgungsspannung von  $U_x = 10.5V$  und einer Pulsweite von ca. 87 % aus dem Kennlinienfeld KF eine Betriebsnenndrehzahl von ca. 1800 min. 1 interpoliert werden.

5

10

15

20

25

Dieses Kennlinienfeld KF gilt für einen bestimmten Motor für eine vorgegebene, gleichbleibende Last. Für eine andere Last kann ein dafür gültiges Kennlinienfeld KF in der Steuereinheit STE abgespeichert werden.

Wie das dreidimensionale Kennlinienfeld KF nach Fig. 2 zeigt, ist in x-Richtung die Versorgungsspannung  $u_x$  mit dem Spannungsbereich von der kleinsten Versorgungsspannung  $u_1=8V$  bis zur größten Versorgungsspannung  $u_2=13V$  aufgetragen. In z-Richtung ist die Pulsweite pwm der PWM-Steuersignale vorgegeben, die von der minimalen Pulsweite pwm $_1=60$ % bis zur maximalen Pulsweite pwm $_2=100$ % reichen kann. Bei vorgegebener Last des Motors werden vier Grenz-Betriebsfälle mit  $u_1$  und pwm $_1$ ,  $u_1$  und pwm $_2$ ,  $u_2$  und pwm $_1$  sowie  $u_2$  und pwm $_2$  ermittelt, die zu den Betriebsnenndrehzahlen  $n_x=n_1$ ,  $n_{12}$ ,  $n_{21}$  und  $n_{22}$  führen und damit das Kennlinienfeld KF nach Fig. 2 definieren.

Wird der Motor M mit einer anderen Last belastet, dann ergibt sich ein ähnliches Kennlinienfeld KF mit neuen Betriebsnenndrehzahlen  $n_{11}$ ,  $n_{12}$ ,  $n_{21}$  und  $n_{22}$ .

Für das in Fig. 2 dargestellte Kennlinienfeld KF eines Ausführungsbeispiels ergeben sich folgende Werte:

15

20

$$n_{11} = 50 \text{ min}^{-1} \text{ bei } u_1 = 8 \text{ V und pwm}_1 = 60 \%$$
 $n_{12} = 150 \text{ min}^{-1} \text{ bei } u_2 = 13 \text{ V und pwm}_1 = 60 \%$ 
 $n_{21} = 1800 \text{ min}^{-1} \text{ bei } u_1 = 8 \text{ V und pwm}_2 = 100 \%$ 
 $n_{22} = 2900 \text{ min}^{-1} \text{ bei } u_2 = 13 \text{ V und pwm}_2 = 100 \%$ .

Das Kennlinienfeld KF lässt sich als Rasterfeld darstellen, wobei die Verbindungslinien zwischen den Eckpunkten  $n_{11}$  und  $n_{12}$  bzw.  $n_{21}$  und  $n_{22}$  sowie  $n_{11}$  und  $n_{22}$  bzw.  $n_{12}$  und  $n_{22}$  die Rasterung vorgeben und wie gezeigt ist, für eine vorliegende Versorgungsspannung  $u_x$  die Ableitung der zugeordneten Betriebsnenndrehzahl  $n_x$  bei vorliegendem PWM-Steuersignal  $p_x$  ermöglicht. Das PWM-Steuersignal pwm, ist dem vorgegebenen Sollwert  $N_{\text{solly}}$  zugeordnet.

Wie die Rasterlinie  $n_{x1}$  -  $n_{x2}$  zeigt, führt bei  $u_x=10,5V$  und einer Pulsweite von pw $m_x\approx87,5$  % die Ableitung der Betriebsnenndrehzahl  $n_y$  zu einem Wert von etwa 1800 min. 1.

Für die Berechnung der einem Sollwert  $N_{\text{solly}}$  zugeordneten Betriebsnenndrehzahl n. wird wie folgt verfahren:

25 
$$sig1 = \frac{n_{12} - n_{11}}{u_2 - u_1} \qquad sig2 = \frac{n_{22} - n_{21}}{u_2 - u_1}$$
 
$$n_{1x} = n_{11} + sig_1 \cdot (u_x - u_1)$$
 
$$n_{2x} = n_{21} + sig_2 \cdot (u_x - u_1)$$

. . . . . . . . . . . . . . . .

Darin bedeuten:

stg, -

stg, -

stgs3 -

10

15

25

$$n_x = n_{1x} + sig_3 \cdot (pwm_x - pwm_1)$$

Da rechnerintern nicht mit der Drehzahl, sondern mit ihrem Kehrwert gearbeitet wird, muss obige Gleichung zur Berechnung des Flächenpunktes  $n_x$  entsprechend umgestellt werden. Mit  $T_x = a/n$ , folgt:

$$\frac{a}{T_x} = n_{1x} + sig_3 \cdot (pwm_x - pwm_1)$$

$$T_{p} = \frac{a \cdot (pwm_{1} - pwm_{1})}{(((stg_{1} - stg_{1}) \cdot u_{1} - n_{11} + n_{11} + (stg_{1} - stg_{1}) \cdot u_{1}) \cdot pwm_{1} + (pwm_{1} \cdot stg_{1} - pwm_{1} \cdot stg_{1}) \cdot u_{1} + pwm_{1} \cdot (n_{11} - u_{1} \cdot stg_{2}) + pwm_{1} \cdot (stg_{1} \cdot u_{1} - u_{1} \cdot stg_{2}) + pwm_{1} \cdot (stg_{1} \cdot u_{1} - u_{1} \cdot stg_{2}) + pwm_{2} \cdot (stg_{1} \cdot u_{1} - u_{2} \cdot stg_{2}) + pwm_{2} \cdot (stg_{1} \cdot u_{1} - u_{2} \cdot stg_{2}) + pwm_{2} \cdot (stg_{1} \cdot u_{1} - u_{2} \cdot stg_{2}) + pwm_{2} \cdot (stg_{1} \cdot u_{1} - u_{2} \cdot stg_{2}) + pwm_{2} \cdot (stg_{1} \cdot u_{2} - u_{2} - u_{2} \cdot stg_{2}) + pwm_{2} \cdot (stg_{1} \cdot u_{2} - u_{2} -$$

In voranstehender Formel sind lediglich die Versorgungsspannung  $\mathbf{u}_{\mathbf{x}}$  und die Pulsweite der Endstufenansteuerung pw $\mathbf{m}_{\mathbf{x}}$  variabel. Die restlichen Faktoren können als feste Parameter im ROM oder EEPROM abgelegt werden. Nachfolgend nochmals die gleiche Formel mit den im Programmcode verwendeten Variablennamen.

$$\begin{tabular}{ll} $K\_ZAEHL_1$ \\ $v^{-tx=0}(K\_NENN_1\cdot v\_ubai+K\_NENN_2)\cdot v\_pwm\_endsi+K\_NENN_3\cdot v\_ubai+K\_NENN_4)$ \end{tabular}$$

Bei der Bandendeprogrammierung sind nun die entsprechenden Parameter vom Prüfstand in das EEPROM der Motorsteuerung zu übertragen.

$$\begin{array}{lll} K\_{NENN}_1 &=& \left\{ s_1 g_1 - s_1 g_2 \right\} \\ K\_{NENN}_2 &=& -n_{21} + n_{11} + \left\{ s_1 g_2 - s_1 g_1 \right\} u_1 \\ K\_{NENN}_3 &=& \left\{ pwm_1 \cdot s_1 g_2 - pwm_2 \cdot s_1 g_1 \right\} \\ K\_{NENN}_4 &=& pwm_1 \cdot \left\{ n_{21} - u_1 \cdot s_1 g_2 \right\} + pwm_2 \cdot \left\{ s_1 g_1 \cdot u_1 - n_{11} \right\} \end{array}$$

### Ansprüche

1.

5

10

15

20

25

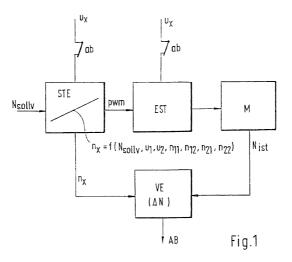
Elektronisch kommutierbarer Motor, dessen Erregerwicklungen über Halbleiter-Endstufen (EST) von einer elektronischen Steuereinheit (STE) mittels PWM-Steuersignalen (PWM<sub>end</sub>) ansteuerbar sind, wobei der Steuereinheit (STE) ein Sollwert (N<sub>sollv</sub>) vorgebbar ist und die Steuereinheit (STE) entsprechende PWM-Steuersignale (PWM) an die Halbleiter-Endstufen (EST) abgibt, wobei in der Steuereinheit (STE) eine Motorkennlinie abgespeichert ist, aus der für den Sollwert (N<sub>sollv</sub>) eine zugeordnete Betriebsnenndrehzahl (n<sub>s</sub>) ableitbar ist, und wobei die abgeleitete Betriebsnenndrehzahl (n<sub>s</sub>) mit der Istdrehzahl (N<sub>et</sub>) des Motors (M) vergleichbar ist und beim Überschreiten einer vorgebbaren oder vorgegebenen Drehzahldifferenz (ΔN) zwischen Betriebsnenndrehzahl (n<sub>s</sub>) ist der Istdrehzahl (N<sub>et</sub>) die Steuereinheit (STE) und/oder die Halbleiter-Endstufen (EST) abschaltbar ist (sind),

dadurch gekennzeichnet,

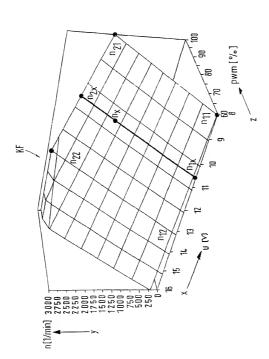
dass die Motorkennlinie nur als dreidimensionales Kennlinienfeld (KF) mit vier Eckpunkten abgespeichert ist, die durch Koordination (x, y, z) mit der kleinsten Pulsweite (pwm $_1=60$  %) und den Grenzwerten  $(u_1z.B.8V, u_2)$ 

- z.B. 13V) der Versorgungsspannung (u) sowie mit der größten Pulsweite (pwm<sub>2</sub> z.B. 100 %) und den Grenzwerten (u<sub>1</sub> z.B. 8V, u<sub>2</sub> z.B. 13V) der Versorgungsspannung (u) mit den jeweils zugeordneten Betriebsnenndrehzahlen (n11, n12, n21, n22) festgelegt sind und dass in Abhängigkeit von der vorliegenden Versorgungsspannung (u<sub>x</sub>), dem vorgegebenen Sollwert (N<sub>solev</sub>) und den gespeicherten Koordinatenwerte des Kennlinienfeldes (KF) die Betriebsnenndrehzahl (n<sub>x</sub>) für den Vergleich mit der Istdrehzahl (N<sub>sol</sub>) ableitbar ist.
- Elektronisch kommutierbarer Motor nach Anspruch 1,
   dadurch gekennzeichnet,
   dass die vier Eckpunkte des Kennlinienfeldes (KF) bei vorgegebener
   Motorlast festgelegt sind.
- Elektronisch kommutierbarer Motor nach Anspruch 1 oder 2,
   dadurch gekennzeichnet,
   dass der Vergleich zwischen der Betriebsnenndrehzahl (n<sub>x</sub>) und der Istdrehzahl (N<sub>st</sub>) während des Motordauerlaufes kontinuierlich oder in zeitlichen Abständen wiederholt durchführbar ist.
- Elektronisch kommutierbarer Motor nach einem der Ansprüche 1 bis 3, dadurch gekennzeichnet, dass der Sollwert (N<sub>sollv</sub>) mittels Potentiometer manuell vorgebbar ist.
  - 5. Elektronisch kommutierbarer Motor nach einem der Ansprüche 1 bis 4,

- dass der Steuereinheit (STE) für den Vergleich der Betriebsnenndrehzahl (n,) und der Istdrehzahl (N<sub>st</sub>) eine Vergleichseinrichtung (VE) zugeordnet ist, die vorzugsweise in die Steuereinheit (STE) integriert ist.
- Elektronisch kommutierbarer Motor nach einem der Ansprüche 1 bis 5, dadurch gekennzeichnet, dass die Abschaltung (AB) der Steuereinheit (STE) und/oder der Halbleiter-Endstufen (EST) zeitlich verzögert erfolgt.
- Elektronisch kommutierbarer Motor nach einem der Ansprüche 1 bis 6, dadurch gekennzeichnet, dass der Vergleich der Betriebsnenndrehzahl (n<sub>x</sub>) und der Istdrehzahl (N<sub>ex</sub>) erst nach Ablauf einer Hochlaufphase mit vorgegebener Dauer einleitbar und durchführbar ist.
- 20 8. Elektronisch kommutierbarer Motor nach Anspruch 7,
  dadurch gekennzeichnet,
  dass die Hochlaufphase mit der Einschaltung der Steuereinheit (STE) und/
  oder der Halbleiter-Endstufen (EST) und/oder der Vorgabe eines Sollwertes(Namb.) einleitbar ist.



ig.2



# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

nal Application No PL., JE 00/03194

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER IPC 7 H02P6/08 H02P6/06

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

#### B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included, in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

EPO-Internal

C. DOCUMENTS	CONSIDERED	TO BE F	RELEVANT

Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y	US 5 092 140 A (YAMAMOTO TAKAHARU ET AL) 3 March 1992 (1992-03-03) abstract column 2, line 13 - line 36 column 3, line 57 - line 60 column 5, line 32 - line 54 column 5, line 62 - line 65 claims 1-3	1-3,5
Y	figures 2,4,8  EP 0 886 057 A (BAYERISCHE MOTOREN WERKE AG) 23 December 1998 (1998-12-23) abstract column 1, line 1 - line 26 column 2, line 31 - line 40 figures 2,3	1-3,5
	-/	

X Further documents are listed in the continuation of box C

Patent family members are listed in annex  $\mathbf{x}$ 

Special categories of cited documents

- "A" document defining the general state of the lart which is not considered to be of particular relevance
- "E" earlier document but published on or after the international filing date
- \*L\* document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
- O\* document reterring to an oral disclosure, use, exhibition or other means
- \*P\* document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed
- \*1\* tater document published after the international tiling date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the
- invention 'X' document of particular relevance, the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
- 'Y' document of particular relevance, the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other, such docu-ments, such combination being obvious to a person stilled.

for other of the interpretational is an house of

n the art "8" document member of the same patent lamily

frame and making address of the low

2

European Patent Office P.B. 5818 Falentiaan 2

NL - 2280 HV Hijswijk 1el (+31-70) 340-2040, tx 31 651 opo nt

Vanata D

C (Coot)	ation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT	- PCI/DE 00/03194		
alegory '	Cifation of document, with indication where appropriate of the relevant passages	Relevant to claim No		
A	US 5 901 268 A (HORIUCHI KZUYOSHI ET AL) 4 May 1999 (1999-05-04) abstract column 1, line 65 -column 2, line 30 column 5, line 41 - line 54 column 6, line 16 - line 28 column 6, line 38 - line 56 column 8, line 61 -column 9, line 5 column 9, line 55 - line 60 column 1, line 4 - line 25 claim 1; figures 11,13	1,3,4,6-8		

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Infor /n on patent family members

int nai Application No PCI/DE 00/03194

	Infor	n on patent family incline			101/02	
Patent document		Publication	Pate	ent family ember(s)		Publication date
cited in search report		date	JP	JP 2544000 B	16-10-1996	
US 5092140	A	03-03-1992	JP GB KR	40203	379 A 149 A,B 005 B	23-01-1992 20-11-1991 08-03-1995
		23-12-1998	DE	19725	673 A	24-12-1998
EP 0886057	Α			10225	168 A	21-08-1998
US 5901268	A	04-05-1999	JP DE DE	19804	804874 A 823813 U	13-08-1998 16-12-1999

# INTERNATIONALER F SHERCHENBERICHT

Inte ales Aktenzeichen PC ., JE 00/03194

KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES K 7 H02P6/08 H02P6/06

Nach der Internationalen Patentklassitikation (IPK) oder nach der nationalen Klassitikation und der IPK

#### B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierter Mindestprufsfolf (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole)

IPK 7 H02P

Rechercherte aber nicht zum Mindestprutstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Wahrend der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

EPO-Internal

## C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategone°	Bezeichnung der Veröffentlichung, sowerl erforderlich unter Angabe der im Betracht kommenden Teile	Betr Anspruch Nr.
Y	US 5 092 140 A (YAMAMOTO TAKAHARU ET AL) 3. Mārz 1992 (1992-03-03) Zusammenfassung Spalte 2, Zeile 13 - Zeile 36 Spalte 3, Zeile 57 - Zeile 60 Spalte 5, Zeile 32 - Zeile 54 Spalte 5, Zeile 62 - Zeile 65 Ansprüche 1-3 Abbildungen 2,4,8	1-3,5
Υ	EP 0 886 057 A (BAYERISCHE MOTOREN WERKE AG) 23. Dezember 1998 (1998-12-23) Zusammenfassung Spalte 1, Zeile 1 - Zeile 26 Spalte 2, Zeile 31 - Zeile 40 Abbildungen 2,3	1-3,5

Westere Veröttentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu entnehmen

X Siehe Anhang Patentfamilie

- \* Besondere Kategonen von angegebenen Veroffentlichungen
- \*A\* Veröffentlichung, die den alligemeinen Stand, der Technik definiert aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist. \*E\* alteres Dokument, das jedoch erst am oder inach dem internationalen Anmeldedatum veroffentlicht worden ist.
- Annexecuatum veroffentinch worden ist 
  "L" Veröffentlichung, die gesegnet ist, einen Phorifalisanspruch zweitehalt erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer 
  anderen im Recherchenbencht genannten Veröffentlichung beleigt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie
- "U verderleichung, der sich auf eine mindliche Ciffenbaung,
  wie beruchtigt, der sich auf eine mindliche Ciffenbaung,
  wie beruchtung, eine Ausziellung oder andere Maßnahmei bezieht
  "V verderleichbung, der verdernichten der Verbrichten der Verbrichtung für einen Fachmann nankeiegend ist 
  ken bevangebet der verdernichtung, die Mitglied derseiben Palentfamilie sit 
  verdernichtung, die Mitglied derseiben Palentfamilie sit
- "Y Veröttentlichung von besondere Bedeutung: die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erinderescher Faltgrieb berühend befrachtet werden, wenn die Veröttentlichung mit erieb oder mitheren anderen Veröffentlichungen deser Kalogone in Verbindung gestracht wird und diese Veröftendig für einen Faufmann haufelegend ist

"1" Spatere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Pnorifatsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum. Verstandnis des der

Erfindung zugrundeltegenden Prinzips oder der ihr zugrundeltegenden Theone angegeben ist

"X" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung, die beanspruchte Erfindung

vannallein aufgrund deser Veröfterntchung nicht als neu oder auf erinderscher Tätigkeit berühend betrachtet werden.

- \$ a objection as of the bar to

Absundedatum des internationalen Recherchenbenetits

facility of the experimental designation and the facility for the Europaisches Palentami, P.B. 5818 Palentiaan / 2280 HV Ryswyk

Tel (+31-70) 340-2040. Ix 31 651 epo nl

- comprise blotter restletisaeter

Vanata, D

	PCT/DE 00/03194						
C.(Fortsetz Kalegone*	rung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN  Bezeichnung der Veroffenlischung, sowerlierforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr Anspruch Nr					
varegone.	Bezekültünig der Verollerinkending, soweit errordenken diriter Angabe der im Derracht kontrollering	i i i i i i i i i i i i i i i i i i i					
A	US 5 901 268 A (HORIUCHI KZUYOSHI ET AL) 4. Mai 1999 (1999-05-04) Zusammenfassung Spalte 1, Zeile 65 -Spalte 2, Zeile 30 Spalte 5, Zeile 41 - Zeile 54 Spalte 6, Zeile 16 - Zeile 28 Spalte 6, Zeile 38 - Zeile 56 Spalte 8, Zeile 61 -Spalte 9, Zeile 5 Spalte 8, Zeile 61 -Spalte 9, Zeile 5 Spalte 9, Zeile 55 - Zeile 60 Spalte 11, Zeile 4 - Zeile 25 Anspruch 1; Abbildungen 11,13	1,3,4,6-8					

# INTERNATIONALER \* CHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, di etben Patentfamilie gehören

\*\*\*\*

ales Aktenzeichen PC1, JE 00/03194

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie				Datum der Veroffentlichung
US 5092140	A	03-03-1992	JP JP GB KR	2544000 B 4020379 A 2244149 A,B 9502005 B	16-10-1996 23-01-1992 20-11-1991 08-03-1995		
EP 0886057	Α	23-12-1998	DE	19725673 A	24-12-1998		
US 5901268	Α	04-05-1999	JP DE DE	10225168 A 19804874 A 29823813 U	21-08-1998 13-08-1998 16-12-1999		